



Applied Mechanics • HUST • 1. Đại Cơ Việt - Hanoi

GS.TSKH. Nguyễn Văn Khang

Hội chuyên ngành Động lực học và Điều khiển
HỘI CƠ HỌC VIỆT NAM

E-Mail: khang.nguyenvan2@hust.edu.vn

Hà Nội, 09/10/2019

Giấy Mời dự Xêmina

ĐỘNG LỰC HỌC VÀ CƠ ĐIỆN TỬ

Kính gửi: Các nhà khoa học, các bạn đồng nghiệp, và các thầy cô

Hội chuyên ngành Động lực học và Điều khiển Việt Nam phối hợp với Bộ môn Cơ học ứng dụng - Trường Đại học Bách khoa Hà Nội tổ chức Xêmina hàng tháng về “Động lực học và Cơ điện tử” (*Dynamics and Mechatronics*).

BÁO CÁO THÁNG 10 NĂM 2019

Người trình bày: **TS. (Dr.-Ing.) Nguyễn Đăng Tấn**

Cơ quan công tác: *Bộ môn Máy và Thiết bị Công nghiệp
Khoa Cơ Điện, Trường Đại học Mỏ - Địa chất*

- Nội dung:** Phát triển kế hoạch hệ thống lắp ráp hiệu quả nhờ chuỗi chức năng cơ bản
- Thời gian:** Chiều Thứ Hai, ngày 14/10/2019 (từ 14 giờ 30 đến 16 giờ 00)
- Địa điểm:** Phòng 307, Nhà C3, Trường Đại học Bách khoa Hà Nội
Số 1, Đường Đại Cồ Việt, P. Bách khoa, Q. Hai Bà Trưng, Hà Nội

Kính mời các quý vị đến dự !

TM. BAN TỔ CHỨC XÊMINA

GS.TSKH. Nguyễn Văn Khang

Mọi chi tiết xin liên hệ

Thư ký Xêmina

ThS. Nguyễn Văn Quyền

Tel.: 0949123010

Email: quyen.nguyenvan@hust.edu.vn

CÁC BUỔI SEMINAR ĐƯỢC TỔ CHỨC TRONG NĂM 2017-2018

TT	Thời gian	Tên báo cáo	Người báo cáo	Cơ quan
1.	Tháng 4/2017	Dao động phi tuyến của hệ thu thập năng lượng	TS. Nguyễn Huy Thế	Trường Đại học Mỏ - Địa chất
2.	Tháng 5/2017	Động lực học và Điều khiển hệ hạt dẫn động	PGS. Nguyễn Quang Hoàng	Trường Đại học Bách khoa Hà Nội
3.	Tháng 6/2017	Ứng dụng đại số gia tử trong điều khiển chủ động các kết cấu	TS. Bùi Hải Lê	Trường ĐH Bách khoa Hà Nội
4.	Tháng 9/2017	Tính toán dao động của hệ trục đỡ bởi ổ có tích hợp giảm chấn SFD	TS. Phạm Minh Hải	Trường ĐH Bách khoa Hà Nội
5.	Tháng 11/2017	Các vấn đề cần giải quyết khi mô phỏng robot gấp giấy	TS. Thái Phương Thảo	Trường ĐH Bách khoa Hà Nội
6.	Tháng 12/2017	LPV and Robust Control, Application to Automobile Suspension Systems	Prof. O. Sename	Grenoble Institute of Technology, FRANCE
7.	Tháng 1/2018	Robot phục vụ thông minh Đào tạo cao học ở ĐH khoa học và Công nghệ Nam Kinh (Trung Quốc)	ThS. Hà Huy Hưng	Học viện Kỹ thuật quân sự
8.	Tháng 3/2018	Nghiên cứu về robot song song truyền động bằng dây cáp có khả năng tự cấu hình	TS. Nguyễn Đình Quân	Học viện Kỹ thuật quân sự
9.	Tháng 4/2018	Ứng dụng các thuật toán Motion Cueing trong bài toán mô phỏng lái trên KUKA Robocoaster	TS. Phạm Đức An	Trường ĐH Bách khoa Hà Nội
10.	Tháng 5/2018	Characteristics of nonlinear vibration of nanocomposite cylindrical shells with piezoelectric actuators under thermo-mechanical loads	ThS. Đình Gia Ninh	Trường ĐH Bách khoa Hà Nội
11.	Tháng 11/2018	Evaluation of Trans-femoral Prosthesis Function Using Finite Element Analysis	TS. Lê Văn Tuân	Trường ĐH Bách khoa Hà Nội

CÁC BUỔI SEMINAR ĐƯỢC TỔ CHỨC TRONG NĂM 2019

TT	Thời gian	Tên báo cáo	Người báo cáo	Cơ quan
1.	Tháng 1/2019	Robust Control of Automotive Suspension Systems	<i>Prof. O. Sename</i>	Grenoble Institute of Technology, FRANCE
2.	Tháng 1/2019	Design and Experimental Validation of an H_∞ Observer for Vehicle Damper Force Estimation	<i>M.Sc. Thanh Phong Pham</i>	Grenoble Institute of Technology, FRANCE
3.	Tháng 1/2019	Phương pháp điều khiển bền vững dựa trên mạng nơon động cho hệ phi tuyến bất định	<i>TS. Đinh T. Thanh Huyền</i>	Trường ĐH Giao thông Vận tải
4.	Tháng 3/2019	Phương pháp tuyến tính hóa tương đương cho hệ phi tuyến theo cách tiếp cận đối ngẫu	<i>TS. Nguyễn Như Hiếu</i>	Viện Cơ học, VAST
5.	Tháng 4/2019	Xu thế phát triển và một số định hướng nghiên cứu robotics trong CMCN lần thứ tư	<i>TS. Nguyễn Xuân Hạ</i>	Trường ĐH Bách khoa Hà Nội
6.	Tháng 5/2019	Ảnh hưởng của rung động đến ma sát khi phanh rít	<i>TS. Nguyễn Thái Minh Tuấn</i>	Trường ĐH Bách khoa Hà Nội
7.	Tháng 9/2019	Nhận dạng và định vị vật thể 3 chiều cho các ứng dụng tự động hóa	<i>TS. Nguyễn Thành Hùng</i>	Trường ĐH Bách khoa Hà Nội