



TẠP CHÍ **KHOA HỌC
ĐO ĐẶC VÀ BẢN ĐỒ**

ISSN: 0866-7705

VIỆN KHOA HỌC ĐO ĐẶC VÀ BẢN ĐỒ - BỘ TÀI NGUYÊN VÀ MÔI TRƯỜNG



JOURNAL OF GEODESY AND CARTOGRAPHY

Số 47
3 - 2021

TẠP CHÍ KHOA HỌC ĐO ĐẶC VÀ BẢN ĐỒ

Số 47 - 3/2021

MỤC LỤC

Tổng biên tập
HÀ MINH HÒA
Phó tổng biên tập
ĐINH TÀI NHÂN
Ban Biên tập
NGUYỄN PHI SƠN
PHẠM MINH HẢI
NGUYỄN THỊ THANH BÌNH
ĐẶNG NAM CHINH
DƯƠNG CHÍ CÔNG
LÊ ANH DŨNG
NGUYỄN XUÂN LÂM
NGUYỄN NGỌC LÂU
ĐÀO NGỌC LONG
VÕ CHÍ MỸ
ĐÔNG THỊ BÍCH PHƯƠNG
NGUYỄN THỊ VÒNG

Giấy phép xuất bản:

Số 20/GP-BVHTT,
ngày 22/3/2004.

Giấy phép sửa đổi bổ sung:

Số 01/GPSĐBS-CBC
ngày 19/02/2009.

In tại: Công ty TNHH In Bao bì Hà
Nội

Khổ 19 x 27cm.

Nộp lưu chiểu tháng 3/2021
Giá: 12.000 đồng

Mã số đào tạo Tiến sỹ ngành:
Kỹ thuật Trắc địa - Bản đồ:
9.52.05.03

NGHIÊN CỨU

- Lê Anh Dũng, Nguyễn Phi Sơn, Nguyễn Văn Sáng, Nguyễn Huy Tùng - Thống nhất phương pháp tính độ dày thường trọng lực cho các nhiệm vụ tài nguyên và môi trường.
- Nguyễn Đức Khang, Nguyễn Thị Thanh Bình - Thuật toán chi tiết phân loại ảnh viễn thám bằng mạng nơ ron nhân tạo nhiều lớp.
- Hoàng Thị Thủy - Giải pháp hiệu chỉnh tọa độ và độ cao điểm chi tiết trên bản đồ địa hình tỷ lệ lớn thành lập từ công nghệ kết hợp GNSS/CORS và toàn đạc điện tử.
- Bùi Đăng Quang, Nguyễn Văn Sáng, Nguyễn Thị Thanh Hương - Phương pháp kiểm định tọa độ đo bằng máy toàn đạc điện tử.

NGHIÊN CỨU - ỨNG DỤNG

- Mai Đình Sinh, Vương Trọng Kha, Trịnh Lê Hùng - Nghiên cứu quy trình công nghệ thành lập bản đồ thành phố 3D trên nền web.
- Nguyễn Hà Phú, Nguyễn Ngọc Nam, Nguyễn Trọng Trường Sơn - Giám sát biến đổi độ cao mực nước bằng đo cao vệ tinh radar độ mở rộng hợp trên lưu vực sông Mê Kông.
- Nguyễn Văn Chúc, Dương Văn Triển, Lường Thị Hạnh - Đề xuất quy trình công nghệ xác định đổi tượng xã thay ngầm bằng thiết bị georadar (GPR) RIS MF Hi-Mod #4.
- Phạm Thị Hồng Lê, Phạm Ngọc Phát, Trần Quang Minh, Phạm Ngọc Minh Anh - Nghiên cứu phát hiện, đánh giá thành biến động bề mặt phục vụ cập nhật cơ sở dữ liệu nền địa lý tỷ lệ 1:10.000.
- Đồng Thị Bích Phương - Điều tra đánh giá nhu cầu người dùng trong xây dựng quy trình về chia sẻ dữ liệu, sản phẩm đo đạc bản đồ.
- Vũ Dương Thụy, Nguyễn Trường Sơn - Sử dụng vệ tinh land-sat 8 để tính toán một số thông số môi trường khu vực tỉnh Bắc Ninh trong giai đoạn 2013 - 2015 - 2017.

TÒA SOẠN TẠP CHÍ KHOA HỌC ĐO ĐẶC VÀ BẢN ĐỒ

SỐ 479 ĐƯỜNG HOÀNG QUỐC VIỆT, QUẬN CẦU GIẤY, TP. HÀ NỘI

Điện thoại: 024.62694424 - 024.62694425 - Email: Tapchiddbd@gmail.com

CƠ SỞ 2: PHÂN VIỆN KHOA HỌC ĐO ĐẶC VÀ BẢN ĐỒ PHÍA NAM SỐ 30 ĐƯỜNG SỐ 3, KHU PHỐ 4
PHƯỜNG BÌNH AN, QUẬN 2, TP HỒ CHÍ MINH - Điện thoại: 028.07403824

GIẢI PHÁP HIỆU CHỈNH TỌA ĐỘ VÀ ĐỘ CAO ĐIỂM CHI TIẾT TRÊN BẢN ĐỒ ĐỊA HÌNH TỶ LỆ LỚN THÀNH LẬP TỪ CÔNG NGHỆ KẾT HỢP GNSS/CORS VÀ TOÀN ĐẠC ĐIỆN TỬ

HOÀNG THỊ THỦY

Trường Đại học Mỏ - Địa chất

Tóm tắt:

Bản đồ địa hình tỷ lệ lớn có thể được thành lập từ phương pháp toàn đạc điện tử hoặc công nghệ GNSS/CORS. Mỗi phương pháp đều có những ưu nhược điểm và điều kiện ứng dụng riêng. Sự kết hợp hai loại hình công nghệ nêu trên trong đo vẽ thành lập bản đồ địa hình tỷ lệ lớn là giải pháp tối ưu tận dụng điểm mạnh về hiệu quả kinh tế của GNSS/CORS và độ chính xác, độ tin cậy cao của toàn đạc điện tử. Bài báo trình bày giải pháp công nghệ và đề xuất mô-đun chương trình hiệu chỉnh vị trí mặt bằng và độ cao của điểm chi tiết nhằm nâng cao độ chính xác trong thành lập bản đồ số tỷ lệ lớn khi ứng dụng kết hợp công nghệ GNSS/CORS và toàn đạc điện tử.

1. Đặt vấn đề

CORS (Continuously operating Reference Station) là trạm tham chiếu GNSS vận hành liên tục, cố định, ứng dụng công nghệ máy tính hiện đại và internet truyền dữ liệu tạo thành một mạng lưới. Do có nhiều thông tin từ nhiều trạm tham chiếu truyền tới nên tại trạm chủ, người ta có thể xây dựng được mô hình số cải chính vị phân tách thời như là hàm của vị trí điểm các trạm tham chiếu. Trong mô hình này, người ta có thể xét tới một số nguồn sai số như sai số quỹ đạo vệ tinh, sai số đồng hồ vệ tinh, ảnh hưởng của tầng đối lưu, tầng điện ly vv... Các trạm tham chiếu hoạt động liên tục được xây dựng bảo đảm cho mật độ tương đối đồng đều, khoảng cách giữa các trạm tham chiếu là một tham số đặc trưng cho độ chính xác của hệ thống. Vị trí các trạm tham chiếu sẽ được xác định chính xác trong hệ thực dụng. Tại mỗi trạm tham chiếu sẽ lắp đặt máy thu GNSS đa tần số và liên tục thu tín hiệu vệ tinh. Các trạm CORS được kết nối với trạm chủ thông qua internet. Trạm chủ có nhiệm vụ xử lý và lưu giữ các thông tin từ các trạm tham chiếu gửi tới

Từ kết quả thực nghiệm cho thấy độ chính xác đo điểm địa hình bằng công nghệ GNSS/CORS cả về mặt bằng và độ cao đạt được

từ ±0,02 m đến ±0,40 m tùy theo các điều kiện cụ thể.

Khi thành lập bản đồ tỷ lệ lớn, phương pháp dùng máy toàn đạc điện tử cho kết quả có độ tin cậy cao, linh động và hiệu quả trong khu vực dân cư và khu vực phủ thực vật. Công nghệ GNSS/CORS có ưu điểm đạt kết quả nhanh và hiệu quả kinh tế trong khu vực thông thoáng, không phụ thuộc vào việc xây dựng mạng lưới không chẽ. Thực tế cho thấy rằng khi thành lập bản đồ tỷ lệ lớn, kết hợp công nghệ GNSS/CORS với công nghệ truyền thống (Toàn đạc điện tử) khi ghép nối sẽ bị dịch chuyển cả về mặt bằng và độ cao.

Để giải quyết nhược điểm này, chúng tôi đề xuất ứng dụng bài toán hiệu chỉnh tọa độ và độ cao để chuyển bản đồ đo được bằng công nghệ GNSS/CORS về hệ thống bản đồ đo bằng công nghệ truyền thống bằng các điểm không chẽ đo vẽ có trên khu vực hoặc các điểm địa vật rõ nét. Trong trường hợp thành lập bản đồ bằng công nghệ GNSS/CORS, cần bồi xung các địa vật bị che khuất bằng máy toàn đạc điện tử, khi đó đo bồi xung các điểm chi tiết này trong hệ tọa độ và độ cao già định, đồng thời đo đến các điểm rõ nét (Điểm được đánh dấu) của công nghệ GNSS/CORS làm cơ sở hiệu chỉnh các điểm đo

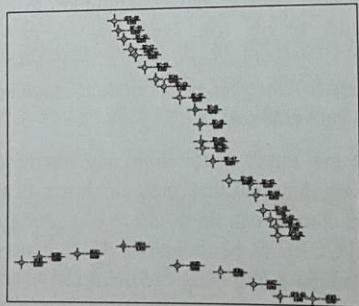
Ngày nhận bài: 22/2/2021, ngày chuyển phản biện: 25/2/2021, ngày chấp nhận phản biện: 05/3/2021, ngày chấp nhận đăng: 15/3/2021

về cùng hệ tọa độ và độ cao đo được của công nghệ GNSS/CORS.

Trong bài báo này, chúng tôi đề cập đến giải pháp nâng cao độ chính xác đo chi tiết bằng công nghệ GNSS/CORS và kỹ thuật ghép nối dữ liệu bản đồ do bằng công nghệ truyền thông với công nghệ GNSS/CORS. Để thực hiện được các nội dung này chúng tôi xây dựng mô đun hiệu chỉnh bản đồ để tự động hóa công tác xử lý một cách nhanh chóng và chính xác. Mô đun thực nghiệm cho thấy kết quả ghép nối bản đồ hoàn toàn chính xác.

2. Khảo sát độ chính xác đo chi tiết bằng công nghệ GNSS/CORS

Đối với công nghệ GNSS/CORS, chúng tôi tiến hành khảo sát trên hai tuyến đường chuyền độ chính xác cao (tương đương với hạng II nhà nước). Tọa độ mặt bằng được đo bằng công nghệ GPS (đo tĩnh, máy 2 tần số). Độ cao được xác định bằng thủy chuẩn hình học hạng II Nhà nước (máy Ni 004). Tại mỗi điểm tiến hành đo bằng công nghệ GNSS/CORS theo 2 hệ thống CORS khác nhau: Phương pháp trạm CORS đơn (dùng 1 trạm CORS) và phương pháp trạm tham chiếu ảo VRS (Hình 1).



Hình 1: Sơ đồ lưới không ché đường chuyền Hạng II

Từ kết quả đo, tiến hành đánh giá độ chính xác theo công thức sai số thực khi so sánh trị đo với giá trị tọa độ của lưới không ché được coi là trị thực. Kết quả cụ thể nêu trong Bảng 1.

Phân tích về lý thuyết và kết quả thực nghiệm cho thấy độ chính xác xác vị trí mặt bằng và độ cao

các điểm đo bằng công nghệ GNSS phụ thuộc vào nhiều yếu tố. Đối với công nghệ GNSS/CORS, ngoài việc độ chính xác các điểm đo phụ thuộc các yếu tố cơ bản như đã nêu cảm ảnh hưởng bởi độ chính xác tọa độ các trạm CORS và khoảng cách giữa trạm CORS với điểm đo. Để nâng cao độ chính xác chúng ta đã ứng dụng phương pháp trạm tham chiếu ảo (VRS). Tuy vậy độ chính xác cũng biến động nhiều. Về mặt bằng độ chính xác đến ±1 cm, độ cao đến ±37 cm đối với phương pháp VRS. Trường hợp trạm CORS đơn, phụ thuộc nhiều vào khoảng cách giữa trạm CORS với điểm đo, độ chính xác mặt bằng đến ±45 cm và độ cao đến ±26 cm. Để phân tích rõ hơn, chúng tôi tiến hành đánh giá độ chính xác tương hỗ giữa 2 điểm dựa vào chênh lệch khoảng cách, phương vị và chênh cao so với các điểm gốc. Kết quả cho thấy độ chính xác về mặt bằng dưới 1/5.000 chiếm 10%, từ 1/5.000 đến 1/10.000 chiếm 20% và trên 1/10.000 chiếm 70%, về độ cao hiệu chênh cao giữa 2 điểm dưới 2 cm chiếm 20% m độ chính xác tương đương nhau đối với 2 phương pháp trạm CORS đơn và VRS (Bảng 1). Với kết quả này, chúng tôi độ sai số các điểm đo không mang tính hệ thống.

3. Giải pháp nâng cao độ chính xác đo chi tiết bằng công nghệ GNSS/CORS

Để nâng cao độ chính xác trong thành lập bản đồ địa hình bằng công nghệ RTK (CORS), chúng tôi đề xuất: Về mặt bằng sử dụng bài toán biến đổi tọa độ phẳng trên cơ sở các điểm kiểm tra có tọa độ với độ chính xác cao và có xét đến trọng số tỷ lệ nghịch với khoảng cách trong bài toán. Về độ cao xây dựng mô hình bề mặt số hiệu chỉnh độ cao hàm bậc 2 hoặc bậc 3, có xét đến trọng số tỷ lệ nghịch với khoảng cách từ điểm kiểm tra đến các điểm đo [1].

3.1. Hiệu chỉnh tọa độ mặt bằng

Bài toán biến đổi tọa độ phẳng được thực hiện trong phạm vi hẹp theo công thức bao gồm:

a. Phép biến đổi đa thức bậc 2

$$x' = a_1 + b_1 \cdot x + c_1 \cdot y + d_1 \cdot x^2 + e_1 \cdot y^2 + g_1 \cdot xy$$

Nghiên cứu

Bảng 1: Kết quả tổng hợp độ chính xác đo chi tiết bằng công nghệ GNSS/CORS

Thông tin	Phương pháp đo	
	VRS (m)	CORS đơn (m)
Sai số tọa độ mặt bằng và độ cao		
m_x	± 0.081	± 0.186
m_y	± 0.074	± 0.411
m_z	± 0.110	± 0.451
m_h	± 0.370	± 0.261
Sai số tương hooke vị trí điểm	(%)	(%)
Nhỏ hơn 1/ 1.000	4 (1.58%)	3 (1.30%)
1/ 1.000 đến 1/ 5.000	33 (13.04%)	28 (12.12%)
1/ 5.000 đến 1/ 10.000	48 (18.97%)	26 (11.26%)
1/ 10.000 đến 1/ 20.000	30 (11.86%)	44 (19.05%)
Lớn hơn 1/ 20.000	138 (54.55%)	130 (56.28%)
Sai số chênh cao giữa 2 điểm	(%)	(%)
0 m - 0.001m	2 (0.79%)	4 (1.73%)
0.001m - 0.005m	12 (4.74%)	10 (4.33%)
0.005m - 0.010m	12 (4.74%)	7 (3.03%)
0.010m - 0.020m	21 (8.30%)	30 (12.99%)
> 0.020m	206 (81.42%)	180 (77.92%)

$$y' = a_2 + b_2 \cdot x + c_2 \cdot y + d_2 \cdot x^2 + e_2 \cdot y^2 + g_2 \cdot xy \quad (1)$$

b. Phép biến đổi đa thức bậc 3

$$x' = a_1 + b_1 \cdot x + c_1 \cdot y + d_1 \cdot x^2 + e_1 \cdot y^2 + g_1 \cdot xy + h_1 \cdot x^3 + k_1 \cdot y^3$$

$$y' = a_2 + b_2 \cdot x + c_2 \cdot y + d_2 \cdot x^2 + e_2 \cdot y^2 + g_2 \cdot xy + h_2 \cdot x^3 + k_2 \cdot y^3 \quad (2)$$

Đối với các điểm kiểm tra, chúng ta lập được một hệ phương trình sai số. Lập và giải phương trình chuẩn theo bài toán bình sai giàn tiếp:

$$V = AX + L; NX + B = 0; N = A^T PA;$$

$$B = A^T PL; X = -N^{-1}B; P = 1/S \text{ hoặc } P = 1/S^2$$

Kết quả chúng ta có được các hệ số biến đổi. Việc chọn các hệ số biến đổi sẽ phụ thuộc vào các điểm kiểm tra và diện tích khu đo.

Trong bài toán hiệu chỉnh tọa độ các điểm đo RTK (CORS), như đã phân tích sai số các điểm không mang tính hệ thống. vì vậy với mỗi điểm khi hiệu chỉnh chúng ta xác định lại các hệ số với các phương trình số hiệu chỉnh có trọng số P tỷ lệ nghịch với khoảng cách hoặc bình phương khoảng cách từ điểm đó đến điểm kiểm tra. Tính toán thực nghiệm thấy rằng, với việc áp dụng

trọng số nêu trên cho kết quả hiệu chỉnh có độ tin cậy cao hơn.

3.2. Hiệu chỉnh độ cao điểm địa hình

Công nghệ đo GPS cho tọa độ cao trắc địa (HTĐ) so với mặt Ellipsoid có độ chính xác cao, nhưng thực tế chúng ta cần sử dụng giá trị độ cao thủy chuẩn (H) so với mặt Geoid. Do đó, vấn đề đặt ra là cần phải tính chuyên độ cao trắc địa về độ cao thủy chuẩn. Từ các mô hình Geoid toàn cầu như OSU91A, EGM-96, EGM2008 chúng ta tính chuyển đổi độ cao trắc địa về độ cao thủy chuẩn cho các điểm. Hiện nay ở Việt Nam chưa xây dựng được mô hình Geoid chính xác cho toàn quốc, vì vậy chỉ mới đảm bảo xác định độ cao thủy chuẩn với độ chính xác phô biến là tương đương thủy chuẩn kỹ thuật.

Để nâng cao độ chính xác đo độ cao bằng công nghệ GNSS/CORS trong thành lập bản đồ địa hình tỷ lệ lớn, chúng tôi đề xuất phương án dùng điểm độ cao có độ chính xác cao tại khu vực đo vẽ, xây dựng mô hình bề mặt hiệu chỉnh độ cao để hiệu chỉnh vào độ cao đo được bằng công nghệ GNSS/CORS.

Căn cứ vào vị trí mặt bằng (tọa độ x, y) và chênh lệch độ cao giữa độ cao đo được với giá trị độ cao chính xác trong hệ thống độ cao Nhà nước tại các điểm kiểm tra, xây dựng mô hình bù mặt tại từng điểm đo. Tùy thuộc vào số lượng điểm kiểm tra mà mô hình bù mặt hiệu chỉnh dạng bậc 1, bậc 2 hoặc bậc 3. Phương trình mô hình bù mặt hiệu chỉnh có dạng:

$$H_i = F(x_i, y_i) \quad (3)$$

Trong đó: H_i là số hiệu chỉnh độ cao tại điểm có tọa độ x_i, y_i

Phương trình mô hình bù mặt hiệu chỉnh cụ thể như sau:

Hàm bậc 2:

$$H = H_0 + Ax + By + Cx^2 + Dy^2 + Exy \quad (4)$$

Hàm bậc 3:

$$H = H_0 + Ax + By + Cx^2 + Dy^2 + Exy + Fx^3 + Gy^3 + Hx^2y + Kxy^2 \quad (5)$$

Với khu vực đo vẽ với 6 điểm kiểm tra dùng hàm bậc 2 và với 10 điểm kiểm tra dùng hàm bậc

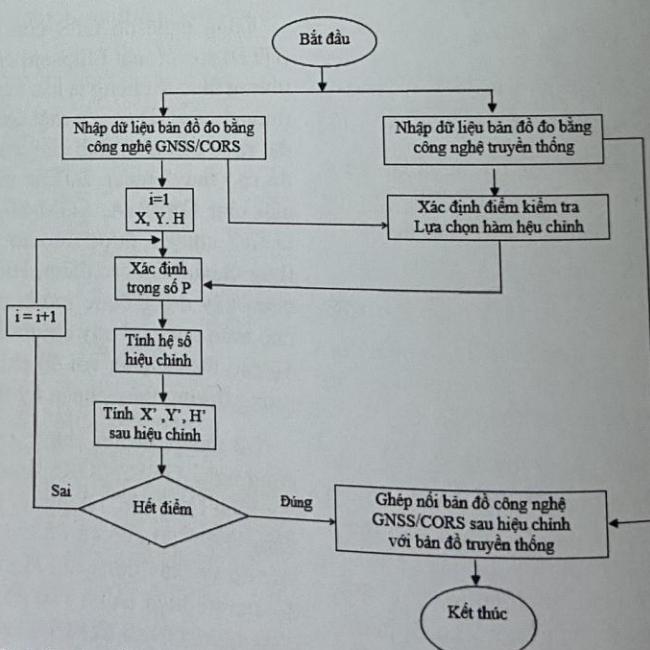
3. Khi số điểm kiểm tra lớn hơn số hệ số, áp dụng bài toán bình sai gian tiếp để tính ra các hệ số. Với mỗi điểm đo chúng ta xác định lại hệ số của mô hình với trọng số cho mỗi điểm kiểm tra tỷ lệ nghịch với khoảng cách: $P=1/S$ hoặc $P=1/d$.

3.3. Sơ đồ quy trình thực hiện và mô tả chương trình [2].

(Xem hình 2, 3)

4. Thực nghiệm

Trên cơ sở quy trình tính toán nêu trên, thông qua mô đun chương trình được thành lập, chúng tôi tính hiệu chỉnh tọa độ và độ cao cho các điểm với các phương án lấy 4, 5, 6 và 7 điểm kiểm tra trong tổng số các điểm tọa độ và độ cao là các điểm không ché được đo để so sánh [3]. Trong đó tọa độ và độ cao các điểm không ché được coi là trị thực để đánh giá kết quả đo và hiệu chỉnh. Về mặt bằng, độ chính xác đo CORS đơn năng lên đáng kể, từ $\pm 0,45$ (m) xuống còn $\pm 0,09$ (m) đến $\pm 0,10$ (m), phương pháp CORS (VRS) tăng ít hơn, từ 10% đến 20%. Về độ cao, từ độ chính xác $\pm 0,37$ (m) đến $\pm 0,26$ (m) đã được cải thiện



Hình 2: Sơ đồ quy trình thực hiện hiệu chỉnh và ghép nối bản đồ

Nghiên cứu

đáng kể xuống $\pm 0,10$ (m) đến $\pm 0,03$ (m). Về tương hố vị trí điểm và hiệu chênh cao giữa các điểm, độ chính xác cũng được tăng lên từ 10% đến 20%. Kết quả tính toán được thống kê trong bảng 2. (Xem bảng 2)

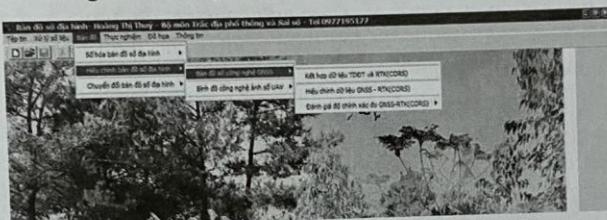
5. Kết luận

Trên cơ sở lý thuyết của công nghệ GNSS/CORS và số liệu thực nghiệm, chúng tôi đã đánh giá được độ chính xác phương pháp đo RTK(CORS). Đã đề xuất được giải pháp nâng cao độ chính xác vị trí mặt bằng và độ cao điểm chi tiết trong thành lập bản đồ địa hình tỷ lệ lớn ứng dụng công nghệ GNSS/CORS. Giải quyết bài toán kết hợp thành lập bản đồ tỷ lệ lớn bằng công nghệ truyền thống và công nghệ

GNSS/CORS. Kết quả nghiên cứu là mở rộng chương trình tự động hiệu chỉnh vị trí mặt bằng và độ cao của điểm chi tiết nhằm nâng cao độ chính xác trong thành lập bản đồ số tỷ lệ lớn khi ứng dụng kết hợp công nghệ GNSS/CORS và toàn đạc điện tử. Từ cơ sở lý thuyết và kết quả thực nghiệm cho thấy kết quả nghiên cứu hoàn toàn có thể ứng dụng hiệu quả trong công tác thành lập bản đồ địa hình, địa chính khi kết hợp dữ liệu do GNSS/CORS và Toàn đạc điện tử. O

Tài liệu tham khảo

- [1]. Hoàng Ngọc Hà (2020). Bình sai tính toán lưới trắc địa và GPS-GNSS. Nhà xuất bản Khoa học và Kỹ thuật, 67-85.



Hình 3: Mô đun chương trình thực hiện hiệu chỉnh và ghép nối bản đồ

Bảng 2: Kết quả tổng hợp độ chính xác đo RTK (CORS) sau hiệu chỉnh

Thông tin	Hiệu chỉnh 4 điểm kiểm tra		Hiệu chỉnh 5 điểm kiểm tra		Hiệu chỉnh 6 điểm kiểm tra		Hiệu chỉnh 7 điểm kiểm tra	
	VRS	CORS đơn						
Sai số thực	(m)	(m)	(m)	(m)	(m)	(m)	(m)	(m)
m_1	0.055	0.062	0.056	0.052	0.049	0.057	0.057	0.067
m_2	0.087	0.070	0.069	0.068	0.067	0.070	0.103	0.072
m_3	0.103	0.094	0.088	0.085	0.083	0.090	0.118	0.098
m_4	0.121	0.028	0.120	0.029	0.115	0.038	0.115	0.037
Sai số tương hố	%	%	%	%	%	%	%	%
<1/1.000	4(1.58%)	2(0.87%)	3(1.19%)	2(0.87%)	3(1.19%)	2(0.87%)	2(0.79%)	2(0.87%)
1/1.000-1/5.000	33(13.04%)	29(12.55%)	37(14.62%)	27(11.69%)	34(13.44%)	29(12.55%)	39(15.42%)	32(13.85%)
1/5.000-1/10.000	49(19.37%)	42(18.18%)	46(18.18%)	42(18.18%)	41(16.21%)	39(16.88%)	51(20.16%)	41(17.75%)
1/10000-20000	28(11.07%)	36(15.58%)	29(11.46%)	42(18.18%)	33(13.04%)	45(19.48%)	47(18.58%)	35(15.15%)
>1/20.000	139(54.94%)	122(52.81%)	138(54.55%)	118(51.08%)	142(56.13%)	116(5.022%)	114(45.06%)	121(52.38%)
Sai số chênh cao	%	%	%	%	%	%	%	%
0 - 0.001m	11(4.35%)	10(4.33%)	5(1.98%)	11(4.76%)	3(1.19%)	9(3.90%)	5(1.98%)	7(3.03%)
0.001m-0.005m	5(1.98%)	34(14.72%)	16(6.32%)	27(11.69%)	19(7.51%)	24(10.39%)	16(6.32%)	29(12.55%)
0.005m-0.010m	19(7.51%)	26(11.26%)	19(7.51%)	32(13.85%)	20(7.91%)	21(9.09%)	27(10.67%)	19(8.23%)
0.010m-0.020m	36(14.23%)	44(19.05%)	39(15.42%)	39(16.88%)	41(16.21%)	27(11.69%)	43(17.00%)	29(12.55%)
>0.020	182(71.94%)	117(50.65%)	174(68.77%)	122(52.81%)	170(67.19%)	150(64.94%)	162(64.03%)	147(63.64%)

(Xem tiếp trang 25)

Nghiên cứu

máy đo khoảng cách điện tử. Luận văn thạc sĩ kỹ thuật. Trường Đại học Mỏ - Địa chất, Hà Nội.

[9]. Phạm Hoàng Lân, Đặng Nam Chinh, Dương Văn Phong, Vũ Văn Trí, 2017. Trắc địa cao cấp đại cương. Nhà xuất bản giao thông vận tải. Hà Nội.

[10]. Tống Công Dũng, Vũ Khánh Xuân, Bùi Quốc Thụ, Nguyễn Văn Vinh, 2013. Nghiên cứu xây dựng chuẩn đo lường để hiệu chuẩn máy đo xa quang - điện tử. Tạp chí Khoa học và Kỹ thuật số 158, tr 51-59, ISSN: 1859-0209. Học viện kỹ thuật quân sự. Hà Nội.○

Summary

Test procedure of the coordinates measured by the electronic total station

Bui Dang Quang, Department of Survey, Mapping and Geographic Information Vietnam

Nguyen Van Sang, Hanoi University of Mining and Geology

Nguyen Thi Thanh Huong, Vietnam Institute of Geodesy and Cartography

Before each project or periodically the electronic total station must be test to assess whether it responses the requirements of the project. One of the measurements of the total station is the coordinates. In Vietnam, there is no research work on test procedure of these measurement results. This paper presents the test procedure of the coordinates measured by the electronic total station. The test procedure is researched in detail from the configuration of the test field, the measurement and the calculation steps. This test procedure is in accordance with international standards. The test coordinates were performed with the Sokkia SET 520K electronic total station. The experimental results show that the experimental standard deviation of coordinates reaches ± 0.8 mm.○

GIẢI PHÁP HIỆU CHỈNH TỌA ĐỘ VÀ ĐỘ CAO ĐIỂM.....

(Tiếp theo trang 17)

[2]. Đinh Công Hòa (2010). Lập trình bài toán trắc địa cơ sở. Nhà xuất bản giao thông vận tải, 266-338.

[3]. Hoàng Thị Thủy (2018). Nâng cao độ chính xác khi ứng dụng công nghệ RTK trong thành lập bản đồ số tỷ lệ lớn, Tạp chí Khoa học Đo đạc và Bản đồ, số 38 trang 37- 41.○

Summary

Solution for correcting elevation and coordinate measured by GNSS/CORS Technology when combined with traditional measurement method in large scale mapping.

Hoang Thi Thuy, Hanoi University of Mining and Geology, Vietnam

In large-scale mapping, method of using electronic total stations (TS) can provide the most reliable results, especially in residential areas and vegetated areas. Meanwhile, GNSS/CORS technology has advantage of achieving fast results and it is very efficient in a well-ventilated area. In order to take advantage of these two methods, we propose the application of the coordinate and elevation adjustment problem to calibrate the map established by using GNSS/CORS technology on the map established by TS by using ground control points or clear feature points. In case of using GNSS/CORS for mapping, it is necessary to use TS to measure obscured points, these points can be measured in the assumed coordinate system, then use TS to measure some clear feature points which was determined by GNSS/CORS, these can be used as key points to match the area measured by TS to the area measured by GNSS/CORS. The result of the study is a programming module which can automatically correct the coordinate and elevation of the measured points when applying the combination of GNSS/CORS and TS for mapping. The experimental results showed that the proposed method can be applied for establishing topographic and cadastral maps from data derived by integrating GNSS/CORS and TS.○